

Moment cinétique et rotations

I) Introduction

- \mathcal{R} rotation géométrique (agit dans l'espace ordinaire)
- R rotation (opérateur linéaire agissant dans l'espace des états E)

II) Étude succincte des rotations géométriques \mathcal{R}

- \mathcal{R} est déterminée par :
 - l'axe de rotation donné par le vecteur unitaire $\vec{v}(\theta, \varphi)$
 - l'angle de rotation α ($0 \leq \alpha \leq 2\pi$)
- Ou a :
 - $\mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha) \cdot \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha') \neq \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha') \cdot \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha)$
 - $\mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha) \cdot \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha') = \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha') \cdot \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha) = \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha + \alpha')$
- Pour des rotations infinitésimales on aura :
 - $\mathcal{R}_{\vec{v}}(d\alpha) \vec{OM} = \vec{OM} + d\alpha \vec{v} \times \vec{OM}$
 - $\mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha + d\alpha) = \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha) \cdot \mathcal{R}_{\vec{v}}(d\alpha) = \mathcal{R}_{\vec{v}}(d\alpha) \cdot \mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha)$
 - $\mathcal{R}_{\vec{e}_y}(-d\alpha) \cdot \mathcal{R}_{\vec{e}_x}(d\alpha) \cdot \mathcal{R}_{\vec{e}_y}(d\alpha') \cdot \mathcal{R}_{\vec{e}_x}(-d\alpha) = \mathcal{R}_{\vec{e}_z}(d\alpha \cdot d\alpha')$

III) Opérateurs de rotation dans l'espace des états. Exemple d'une particule sans spin.

- Fonctions d'ondes: $\psi(\vec{r}) = \langle \vec{r} | \psi \rangle$ et $\psi'(\vec{r}) = \langle \vec{r} | \psi' \rangle$
- Ou a : $\vec{r}'_0 = R \vec{r}_0$. $\psi'(\vec{r}'_0) = \psi(\vec{r}_0) \Rightarrow \psi'(\vec{r}'_0) = \psi(R^{-1} \vec{r}'_0)$
 $\Rightarrow \psi'(\vec{r}) = \psi(R^{-1} \vec{r})$.
- R : opérateur de rotation : $|\psi'\rangle = R |\psi\rangle$
- Propriétés de R
 - linéarité : $R |\psi\rangle = R (\alpha_1 |\psi_1\rangle + \alpha_2 |\psi_2\rangle) = \alpha_1 R |\psi_1\rangle + \alpha_2 R |\psi_2\rangle$
 - unitarité : $R R^\dagger = R^\dagger R = 1$
 - l'ensemble des opérateurs R constitue une représentation du groupe des rotations
- Pour une rotation infinitésimale : $\mathcal{R}_{\vec{v}}(d\alpha) = 1 - \frac{i}{\hbar} d\alpha \vec{L} \cdot \vec{v}$
- Pour une rotation finie : $\mathcal{R}_{\vec{v}}(\alpha) = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha \vec{L} \cdot \vec{v}}$
- Les relations de commutation du moment cinétique orbital d'une particule apparaissent

seul comme des conséquences de la structure non commutative du groupe des rotations géométriques.

Ou a: $[L_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} L_k$

IV) Opérateurs de rotation dans l'espace des états d'un système quelconque

Système de 2 particules sans spin (1) et (2). Espace des états $E = E_{\vec{r}_1} \otimes E_{\vec{r}_2}$

ou a: $\vec{L}_1 = \vec{R}_1 \times \vec{P}_1$; $\vec{L}_2 = \vec{R}_2 \times \vec{P}_2$; $R_{\vec{0}}^1(\alpha) = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha \vec{L}_1 \cdot \vec{0}}$; $R_{\vec{0}}^2(\alpha) = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha \vec{L}_2 \cdot \vec{0}}$

$R_{\vec{0}}^1(\alpha) \otimes R_{\vec{0}}^2(\alpha) = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha \vec{L}_1 \cdot \vec{0}} \cdot e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha \vec{L}_2 \cdot \vec{0}} = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha \vec{L} \cdot \vec{0}}$ ($\vec{L} = \vec{L}_1 + \vec{L}_2$)

$|\psi\rangle = |\varphi^{(1)}\rangle \otimes |\varphi^{(2)}\rangle \Rightarrow |\psi'\rangle = |\varphi'^{(1)}\rangle \otimes |\varphi'^{(2)}\rangle = [R_{\vec{0}}^1(\alpha)|\varphi^{(1)}\rangle] \otimes [R_{\vec{0}}^2(\alpha)|\varphi^{(2)}\rangle]$

$\Rightarrow |\psi'\rangle = [R_{\vec{0}}^{(1)}(\alpha) \otimes R_{\vec{0}}^{(2)}(\alpha)] |\varphi^{(1)}\rangle \otimes |\varphi^{(2)}\rangle = [R_{\vec{0}}^{(1)}(\alpha) \otimes R_{\vec{0}}^{(2)}(\alpha)] |\psi\rangle$

• Pour une rotation finie: $R_{\vec{0}}(\alpha) = e^{-\frac{i}{\hbar} \alpha \vec{J} \cdot \vec{0}}$ (\vec{J} : moment cinétique total)

Le moment cinétique total d'un système quantique quelconque est lié aux opérateurs de rotation correspondants. Les relations de commutation entre ses composantes en découlent directement: $[J_i, J_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} J_k$

V) Rotation des observables

• A: observable relative à un système physique donné. $A|u_n\rangle = a_n|u_n\rangle$

A': transformé par R de A. $A|u_n\rangle = a_n|u_n\rangle \Rightarrow A'|u'_n\rangle = a_n|u'_n\rangle$

ou a $|u'_n\rangle = R|u_n\rangle \Rightarrow A'R|u_n\rangle = a_n R|u_n\rangle \Rightarrow R^+ A' R |u_n\rangle = a_n |u_n\rangle$

(car $R^{-1} = R^+$) $\Rightarrow R^+ A' R = A$ ou $A' = R A R^+$

Rotation infinitésimale $\Rightarrow A' = (1 - \frac{i}{\hbar} d\alpha \vec{J} \cdot \vec{0}) A (1 + \frac{i}{\hbar} d\alpha \vec{J} \cdot \vec{0}) = A - \frac{i}{\hbar} d\alpha [\vec{J} \cdot \vec{0}, A]$

• Observables scalaires: $\forall R$ ou aura $A' = A \Rightarrow [A, \vec{J}] = 0$

Une observable scalaire commute avec les trois composantes du moment cinétique total.

• Observables vectorielles: $\vec{V} (V_x, V_y, V_z)$

Relation de commutation: $[J_i, V_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} V_k$ ($[\vec{J}_{\vec{u}}, \vec{V}_{\vec{u}}] = i\hbar \vec{V}_{\vec{m} \times \vec{m}'}$)

Remarque: $[\vec{V} \cdot \vec{W}, J_i] = 0$

VI) Invariance par rotation.

- . L'hamiltonien d'un système physique isolé est une observable scalaire.
- . Le moment cinétique total d'un système isolé est une constante du mouvement.
- . Relation de commutation: $[H, \vec{J}] = 0$
- . Applications:

$$H |k_j m\rangle = E |k_j m\rangle$$

$$J^2 |k_j m\rangle = j(j+1)\hbar^2 |k_j m\rangle$$

$$J_z |k_j m\rangle = m\hbar |k_j m\rangle$$

Propriétés générales des moments cinétiques

I) Introduction : importance du moment cinétique

- \vec{L} moment cinétique orbital
- \vec{S} moment cinétique intrinsèque ou Spin
- \vec{J} moment cinétique total

II) Relations de commutation caractéristiques des moments cinétiques

- \vec{R} observable de position $\vec{R} : (R_x, R_y, R_z)$ ou (X, Y, Z)

\vec{P} observable d'impulsion $\vec{P} : (P_x, P_y, P_z)$

$\vec{L} = \vec{R} \times \vec{P}$ moment cinétique orbital $\vec{L} : (L_x, L_y, L_z)$

Relations de commutation : $[L_i, L_j] = i\hbar \delta_{ijk} L_k$

Système de N particules occupées : $\vec{L} = \sum_{i=1}^N \vec{L}_i$, $\vec{L}_i = \vec{R}_i \times \vec{P}_i$

- Moment cinétique : tout observable \vec{J} tel que : $[J_i, J_j] = i\hbar \delta_{ijk} J_k$

$J^2 = J_x^2 + J_y^2 + J_z^2$ opérateur canonique scalaire du moment cinétique \vec{J}

Relation de commutation : $[J^2, \vec{J}] = 0$ ($[J^2, J_i] = 0$)

- Convention : on cherche le système de vecteurs propres communs à J^2 et J_z

III) Théorie générale du moment cinétique

- $J_+ = J_x + iJ_y$ $J_- = J_x - iJ_y$ J_+ et J_- opérateurs adjoints

Relations de commutation : $[J_z, J_\pm] = \pm\hbar J_\pm$ $[J_+, J_-] = 2\hbar J_z$

$$[J^2, J_+] = [J^2, J_-] = [J^2, J_z] = 0$$

Autre relation : $J^2 = \frac{1}{2}(J_+ J_- + J_- J_+) + J_z^2$

- Equations aux valeurs propres :
$$\begin{cases} J^2 |k, j, m\rangle = j(j+1)\hbar^2 |k, j, m\rangle & j \geq 0 \\ J_z |k, j, m\rangle = m\hbar |k, j, m\rangle & -j \leq m \leq j \end{cases}$$

$|k, j, m\rangle$ vecteurs propres communs à J^2 et J_z

- Propriétés du vecteur : $J_- |k, j, m\rangle$

• si $m = -j$ $J_- |k, j, -j\rangle = 0$

• si $m > -j$ $J_- |k, j, m\rangle$ est vecteur propre non nul de J^2 et J_z avec les valeurs propres $j(j+1)\hbar^2$ et $(m-1)\hbar$

. Propriétés du vecteur : $J_+ |k, j, m\rangle$

- si $m = j$ $J_+ |k, j, j\rangle = 0$

- si $m < j$ $J_+ |k, j, m\rangle$ est vecteur propre non nul de J^2 et J_z avec les valeurs propres $j(j+1)\hbar^2$ et $(m+1)\hbar$

. Plus généralement :

$$J^2 (J_{\pm})^m |k, j, m\rangle = j(j+1)\hbar^2 (J_{\pm})^m |k, j, m\rangle \quad \text{si } m \leq \pm j$$

$$J_z (J_{\pm})^m |k, j, m\rangle = (m \pm m)\hbar (J_{\pm})^m |k, j, m\rangle \quad \text{si } m \leq \pm j$$

. Valeurs possibles de j : j entier ou demi entier ($j = \frac{m}{2} \quad m \in \mathbb{N}$)

. Valeurs possibles de m : $-j \leq m \leq +j$ ($2j+1$ valeurs possibles)

. $E' = E(j, m)$: sous espace vectoriel, de dimension $g(j, m)$, formé par l'ensemble des vecteurs propres associés au couple de valeurs propres $j(j+1)\hbar^2$ et $m\hbar$

. E : espace d'états dans lequel agit le moment cinétique \vec{J}

. Relation d'orthonormalisation $\langle k, j, m | k', j', m' \rangle = \delta_{kk'} \cdot \delta_{jj'} \cdot \delta_{mm'}$

. Relation de fermeture : $\sum_j \sum_m \sum_k |k, j, m\rangle \langle k, j, m| = 1$

. La dimension des sous espaces $E(j, m)$ est indépendante de m $g(j, m) = g(j)$

. Relations importantes :

$$J_z |k, j, m\rangle = m\hbar |k, j, m\rangle$$

$$J_{\pm} |k, j, m\rangle = \hbar \sqrt{j(j+1) - m(m \pm 1)} |k, j, m \pm 1\rangle$$

. Élément de matrice :

$$\langle k, j, m | J_z | k', j', m' \rangle = m\hbar \delta_{kk'} \cdot \delta_{jj'} \cdot \delta_{mm'}$$

$$\langle k, j, m | J_{\pm} | k', j', m' \rangle = \hbar \sqrt{j(j+1) - m'(m' \pm 1)} \delta_{kk'} \cdot \delta_{jj'} \cdot \delta_{m, m' \pm 1}$$

. Pour les éléments de matrice $\langle k, j, m | J_x | k', j', m' \rangle$ et $\langle k, j, m | J_y | k', j', m' \rangle$ on

utilise les relations : $J_x = \frac{1}{2}(J_+ + J_-)$ et $J_y = \frac{1}{2i}(J_+ - J_-)$

. Les kets $|k, j, m\rangle$ sont vecteurs propres de J^2 donc :

$$\langle k, j, m | J^2 | k', j', m' \rangle = j(j+1)\hbar^2 \delta_{kk'} \cdot \delta_{jj'} \cdot \delta_{mm'}$$

IV) Application au moment cinétique orbital

. En représentation $|r\rangle$: $\vec{R} \rightarrow \vec{r}$, $\vec{P} \rightarrow -i\hbar \vec{\nabla}$

ou a: $L_x = -i\hbar(y\frac{\partial}{\partial z} - z\frac{\partial}{\partial y})$; $L_y = -i\hbar(z\frac{\partial}{\partial x} - x\frac{\partial}{\partial z})$; $L_z = -i\hbar(x\frac{\partial}{\partial y} - y\frac{\partial}{\partial x})$

coordonnées sphériques : $x = r \sin\theta \cos\varphi$; $y = r \sin\theta \sin\varphi$; $z = r \cos\theta$

($r > 0$; $0 \leq \theta \leq \pi$; $0 \leq \varphi < 2\pi$) élément de volume $d^3r = r^2 \sin\theta dr d\theta d\varphi$

élément d'angle solide : $d\Omega = \sin\theta d\theta d\varphi$

ou a: $L_x = i\hbar(\sin\varphi \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\cos\varphi}{\tan\theta} \frac{\partial}{\partial \varphi})$; $L_y = i\hbar(-\cos\varphi \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\sin\varphi}{\tan\theta} \frac{\partial}{\partial \varphi})$; $L_z = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \varphi}$

et : $L^2 = -\hbar^2(\frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{1}{\tan\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2})$; $L_+ = \hbar e^{i\varphi}(\frac{\partial}{\partial \theta} + i \cot\theta \frac{\partial}{\partial \varphi})$; $L_- = \hbar e^{-i\varphi}(\frac{\partial}{\partial \theta} - i \cot\theta \frac{\partial}{\partial \varphi})$.

• $\Psi_{l,m}(r, \theta, \varphi) = f(r) Y_l^m(\theta, \varphi)$ fonctions propres associées aux valeurs propres de L^2 et L_z

ou a : $L^2 Y_l^m(\theta, \varphi) = l(l+1)\hbar^2 Y_l^m(\theta, \varphi)$; $L_z Y_l^m(\theta, \varphi) = m\hbar Y_l^m(\theta, \varphi)$

Normalisation : $\int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \sin\theta |Y_l^m(\theta, \varphi)|^2 d\theta = 1$ et $\int_0^\infty r^2 |f(r)|^2 dr = 1$

• Dans le cas d'un moment cinétique arbitral l et m ne peuvent être qu'entiers.

$-i\hbar \frac{\partial}{\partial \varphi} Y_l^m(\theta, \varphi) = m\hbar Y_l^m(\theta, \varphi) \Rightarrow Y_l^m(\theta, \varphi) = F_l^m(\theta) e^{im\varphi}$; $Y_l^m(\theta, \varphi=0) = Y_l^m(\theta, \varphi=2\pi) \Rightarrow e^{2i\pi m} = 1$

• Toutes les valeurs entières de l sont réalisées

$L_+ Y_l^p(\theta, \varphi) = 0 \Rightarrow Y_l^p(\theta, \varphi) = c_p (\sin\theta)^p e^{ip\varphi}$ c_p : cte de normalisation.

• Relation de récurrence : $L_\pm Y_l^m(\theta, \varphi) = \hbar \sqrt{l(l+1) - m(m\pm 1)} Y_l^{m\pm 1}(\theta, \varphi)$

$Y_l^m(\theta, \varphi) = F_l^m(\theta) e^{im\varphi} \Rightarrow e^{\pm i\varphi} (\pm \frac{\partial}{\partial \theta} - m \cot\theta) Y_l^m(\theta, \varphi) = \sqrt{l(l+1) - m(m\pm 1)} Y_l^{m\pm 1}(\theta, \varphi)$

• Relation d'orthonormalisation : $\int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \sin\theta d\theta \overline{Y_l^m(\theta, \varphi)} \cdot Y_{l',m'}(\theta, \varphi) = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$

• Relation de fermeture : $\sum_{l=0}^\infty \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\theta, \varphi) \cdot \overline{Y_l^m(\theta', \varphi')} = \delta(\cos\theta - \cos\theta') \delta(\varphi - \varphi')$

• Les harmoniques sphériques forment une base orthonormée. Si $f(\theta, \varphi)$ est une

fonction quelconque : $f(\theta, \varphi) = \sum_{l=0}^\infty \sum_{m=-l}^l c_{l,m} Y_l^m(\theta, \varphi)$; $c_{l,m} = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \sin\theta d\theta \overline{Y_l^m(\theta, \varphi)} f(\theta, \varphi)$

• Propriétés des $Y_l^m(\theta, \varphi)$: $Y_l^m(\pi - \theta, \pi + \varphi) = (-1)^l Y_l^m(\theta, \varphi)$

$\overline{Y_l^m(\theta, \varphi)} = (-1)^m Y_l^{-m}(\theta, \varphi)$

• Les fonctions $\Psi_{k,l,m}(\vec{r})$ d'une base "standard" de l'espace des fonctions d'onde d'une

particule (sans spin) sont de la forme : $\Psi_{k,l,m}(\vec{r}) = R_{k,l}(r) \cdot Y_l^m(\theta, \varphi)$

ou a : $L^2 \Psi_{k,l,m}(\vec{r}) = l(l+1)\hbar^2 \Psi_{k,l,m}(\vec{r})$

$L_z \Psi_{k,l,m}(\vec{r}) = m\hbar \Psi_{k,l,m}(\vec{r})$

$L_\pm \Psi_{k,l,m}(\vec{r}) = \hbar \sqrt{l(l+1) - m(m\pm 1)} \Psi_{k,l,m\pm 1}(\vec{r})$

orthonormalisation : $\int d^3r \overline{\Psi_{k,l,m}(\vec{r})} \cdot \Psi_{k',l',m'}(\vec{r}) = \delta_{kk'} \delta_{ll'} \delta_{mm'}$

$\int d^3r \overline{\Psi_{k,l,m}(\vec{r})} \Psi_{k',l',m'}(\vec{r}) = \int_0^\infty r^2 dr \overline{R_{k,l}(r)} R_{k',l'}(r) \cdot \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \sin\theta d\theta \overline{Y_l^m(\theta, \varphi)} Y_{l',m'}(\theta, \varphi)$

. $|k, p, m\rangle$ état propre de L^2 et L_z d'une particule. On aura par L_x et L_y :

$$\langle L_x \rangle = \langle k, p, m | L_x | k, p, m \rangle = 0 \text{ et } \langle L_y \rangle = \langle k, p, m | L_y | k, p, m \rangle = 0$$

$$\langle L_x^2 \rangle = \langle k, p, m | L_x^2 | k, p, m \rangle = \frac{\hbar^2}{2} [p(p+1) - m^2] \text{ et } \langle L_y^2 \rangle = \langle k, p, m | L_y^2 | k, p, m \rangle = \frac{\hbar^2}{2} [p(p+1) - m^2]$$

ou aura les écarts quadratiques: $\Delta L_x = \Delta L_y = \hbar \sqrt{\frac{1}{2} [p(p+1) - m^2]}$

. ou a la fonction d'onde d'une particule: $\Psi(\vec{r}) = \Psi(r, \theta, \varphi) = \langle \vec{r} | \Psi \rangle$

ou a $\Psi_{k, p, m}(\vec{r}) = R_{k, p}(r) Y_p^m(\theta, \varphi) \Rightarrow \Psi(\vec{r}) = \sum_k \sum_{p, m} c_{k, p, m} R_{k, p}(r) Y_p^m(\theta, \varphi)$

avec: $c_{k, p, m} = \int d^3 r \overline{\Psi_{k, p, m}(\vec{r})} \Psi(\vec{r})$

La probabilité de trouver lors d'une mesure simultanée de L^2 et L_z les résul-

résultats $p(p+1)\hbar^2$ et $m\hbar$ est: $P_{L^2, L_z}(p, m) = \sum_k |c_{k, p, m}|^2$. Nous avons de plus

les probabilités: $P_{L^2}(p) = \sum_{m=-p}^p P_{L^2, L_z}(p, m)$ et $P_{L_z}(m) = \sum_{p \geq |m|} P_{L^2, L_z}(p, m)$

V) Les harmoniques sphériques

. ou a: $L_+ Y_p^p(\theta, \varphi) = 0$; $Y_p^p(\theta, \varphi) = c_p (\sin \theta)^p e^{ip\varphi}$; $c_p = \frac{(-1)^p}{2^p p!} \sqrt{\frac{(2p+1)!}{4\pi}}$

. ou a: $(L_{\pm})^p (e^{im\varphi} F(\theta)) = (\mp \hbar)^p e^{i(m \pm p)\varphi} (\sin \theta)^{p \pm m} \frac{d^p}{d(\cos \theta)^{p \pm m}} [(\sin \theta)^{\mp m} F(\theta)]$

. Calcul de $Y_p^m(\theta, \varphi)$ à partir de $Y_p^p(\theta, \varphi)$.

$$Y_p^p(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^p}{2^p p!} \sqrt{\frac{(2p+1)!}{4\pi}} (\sin \theta)^p e^{ip\varphi}; Y_p^m(\theta, \varphi) = \sqrt{\frac{(p+m)!}{(2p)!(p-m)!}} \left(\frac{L_-}{\hbar}\right)^{p-m} Y_p^p(\theta, \varphi)$$

$$Y_p^m(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^p}{2^p p!} \sqrt{\frac{2p+1}{4\pi} \frac{(p+m)!}{(p-m)!}} e^{im\varphi} (\sin \theta)^{-m} \frac{d^{p-m}}{d(\cos \theta)^{p-m}} (\sin \theta)^{2p} \rightarrow m > 0$$

. Calcul de $Y_p^m(\theta, \varphi)$ à partir de $Y_p^{-p}(\theta, \varphi)$

$$Y_p^{-p}(\theta, \varphi) = \frac{1}{2^p p!} \sqrt{\frac{(2p+1)!}{4\pi}} e^{-ip\varphi} (\sin \theta)^p; Y_p^m(\theta, \varphi) = \sqrt{\frac{(p-m)!}{(2p)!(p+m)!}} \left(\frac{L_+}{\hbar}\right)^{p+m} Y_p^{-p}(\theta, \varphi)$$

$$Y_p^m(\theta, \varphi) = \frac{(-1)^{p+m}}{2^p p!} \sqrt{\frac{2p+1}{4\pi} \frac{(p-m)!}{(p+m)!}} e^{im\varphi} (\sin \theta)^m \frac{d^{p+m}}{d(\cos \theta)^{p+m}} (\sin \theta)^{2p} \rightarrow m < 0$$

. Propriétés.

$$-\cos \theta Y_p^m(\theta, \varphi) = \sqrt{\frac{(p+m+1)(p-m+1)}{(2p+1)(2p+3)}} Y_{p+1}^m(\theta, \varphi) + \sqrt{\frac{(p+m)(p-m)}{(2p+1)(2p-1)}} Y_{p-1}^m(\theta, \varphi)$$

$$-\text{orthonormalisation: } \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \sin \theta d\theta \overline{Y_p^m(\theta, \varphi)} Y_{p'}^{m'}(\theta, \varphi) = \delta_{pp'} \delta_{mm'}$$

$$-f(\theta, \varphi) = \sum_p \sum_m c_{p, m} Y_p^m(\theta, \varphi); c_{p, m} = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \sin \theta d\theta \overline{Y_p^m(\theta, \varphi)} f(\theta, \varphi)$$

$$-Y_p^m(\pi - \theta, \pi + \varphi) = (-1)^p Y_p^m(\theta, \varphi); \overline{Y_p^m(\theta, \varphi)} = (-1)^m Y_p^{-m}(\theta, \varphi)$$

VI) Couplage de deux moments cinétiques

- \vec{J}_1 et \vec{J}_2 : deux moments cinétiques
- Le moment cinétique du système est $\vec{J} = \vec{J}_1 + \vec{J}_2$ avec les deux règles de sélection:

$$J_z = J_{1z} + J_{2z}$$
$$|J_1 - J_2| \leq J \leq J_1 + J_2$$

• Ou a :

$$J_1^2 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle = j_1(j_1+1) |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$$

$$J_{1z} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle = m_1 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$$

$$J_2^2 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle = j_2(j_2+1) |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$$

$$J_{2z} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle = m_2 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$$

$|j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$ (produit tensoriel des kets $|j_1, m_1\rangle \otimes |j_2, m_2\rangle$) est la base découpée $\tilde{a}(2j_1+1)(2j_2+1)$ dimensions.

• Ou a la base couplée $|j_1, j_2, JM\rangle$ dans laquelle on a les relations:

$$J_1^2 |j_1, j_2, JM\rangle = j_1(j_1+1) |j_1, j_2, JM\rangle$$

$$J_2^2 |j_1, j_2, JM\rangle = j_2(j_2+1) |j_1, j_2, JM\rangle$$

$$J^2 |j_1, j_2, JM\rangle = J(J+1) |j_1, j_2, JM\rangle$$

$$J_z |j_1, j_2, JM\rangle = M |j_1, j_2, JM\rangle$$

• Coefficients de Clebsch Gordan : $\langle j_1, m_1, j_2, m_2 | j_1, j_2, JM\rangle$

$$\text{ou a : } |j_1, j_2, JM\rangle = \sum_{m_1, m_2} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \langle j_1, m_1, j_2, m_2 | j_1, j_2, JM\rangle$$

• Autre règle de sélection : $M = m_1 + m_2$

• Coefficients de Clebsch Gordan (C.G.)

Le C.G. $\langle j_1, m_1, j_2, m_2 | JM\rangle$ existe lorsque les deux règles de sélection sont satisfaites : $M = m_1 + m_2$ et $|j_1 - j_2| \leq J \leq j_1 + j_2$

Les C.G. sont tous réels $\langle j_1, m_1, j_2, m_2 | JM\rangle = \langle JM | j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$

$$\text{ou a : } \langle j_1, j_1, j_2, j_2 - j_1 | JJ\rangle > 0$$

$$\text{ou a : } \langle j_1, j_1, j_2, j_2 | j_1 + j_2, j_1 + j_2\rangle = 1$$